五对角逆 M-矩阵的充分条件

朱辉华1,朱 砾2

(1.广东工业大学 华立学院 公共基础部,广东 增城 511325; 2. 湘潭大学 数学与计算科学学院,湖南 湘潭 410005)

摘 要:通过矩阵分块的方法,探讨了五对角逆M-矩阵的结构,给出了五对角逆M-矩阵的充分条件,进一步证明了这类五对角矩阵在 Hadamard 积下的封闭性。

中图分类号: O175.14

文献标识码: A

文章编号: 1673-9833(2008)03-0032-03

Sufficient Condition for Five-Diagonal Inverse *M*⁻ Matrices

Zhu Huihua¹, Zhu Li²

 $(1. Department\ of\ Public\ Basis,\ Huali\ College,\ Guangdong\ University\ of\ Technology,\ Zengcheng\ Guangdong\ 511325,\ China;$

2. School of Mathematics and Computer Science, Xiangtan University, Xiangtan Hunan 410005, China)

Abstract: By the partitioning of block matrices, the structure of Five-diagonal inverse M- Matrices is discussed and a sufficient condition of five-diagonal inverse M- matrices is also put forward. It further proves its sealing properties under Hadamard product.

Key words: M-matrices; five-diagonal inverse M- matrices; Hadamard product

0 引言

並M- 矩阵在生物学、经济学、智能科学、计算方法等许多学科中都有重要应用,受到国内外学者的极大关注。由于判断一般非负矩阵是否为逆M- 矩阵比较困难,人们转而研究一些特殊形状的非负矩阵,其中杨传胜等讨论了逆M- 矩阵在 Hadamard 积下的封闭性[1];杨尚骏等用图论的方法讨论了三对角逆M- 矩阵的结构[2-4];王伟贤等用分块的方法讨论了三对角逆M- 矩阵的充要条件[5.6]。近年来,随着计算机的普及,微分方程数值解法得到了较大的发展,在数值分析中占有极重要的地位,在解决具体的方程模型中,五对角逆M- 矩阵起到越来越直接的作用。

例如:方程
$$\begin{cases} u - f, \\ u - u = 0, \end{cases}$$

其中给定函数f, 我们要寻求u 的最好估计值,运用有限元法解以上方程。而在某些具体的方程模型中,要求所取的基函数具有光滑性,那么须取支集占3个单

元的二次样条函数为基函数,这时,产生的刚度矩阵为五对角逆M-矩阵,以离散形式表示为:

$$\Delta u = \int f \psi_j dx,$$

其中,刚度矩阵A是五对角M-矩阵, ψ_j 是基函数,从而可得到 $u = A^{-1} \int w_i^* dx$,其中 A^{-1} 为五对角逆M-矩阵 v^{-1}

为了探索五对角逆M- 矩阵的结构性质及判定方法,给出了五对角逆M- 矩阵的充分条件,并且证明了这类五对角矩阵在 Hadamard 积下的封闭性。

设 $A_{-}(a_{i}) \in \mathbf{R}^{-n}$,若 $a_{i} \le 0$, $(i \ne j)$,并且 $A^{-1} \ge 0$,则称A是M-矩阵。如果 A^{-1} 为M-矩阵,则称A为逆M-矩阵。

设矩阵 $A \in C^{-n}$, 如果对任意的 $|i-j| > 2 f a_{ij} = 0$,则称 A 是五对角矩阵。

另外用 $A \circ B$ 记同阶方阵 $A \to B$ 的按对应元素的乘积,即 Hadamard 积。

引理 1^[5-7] 设 n 阶分块非负矩阵

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & A_{13} \\ A_{2} & b & A_{22} \\ A_{31} & A_{32} & A_{33} \end{pmatrix},$$

其中主子阵 $\begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & b \end{pmatrix}$ $\begin{pmatrix} b & A_{22} \\ A_{32} & A_{33} \end{pmatrix}$ 均为逆M- 矩阵,并

且
$$A_{r_i} = \frac{A_{r_i}A_{r_i}}{b}$$
 , $A_{r_i} = \frac{A_{r_i}A_{r_i}}{b}$, 则 A 是逆 M - 矩阵。

引理 $2^{[5-7]}$ 二阶非负矩阵 $_{A}=\begin{pmatrix} a & h \\ c & d \end{pmatrix}$ 是逆 M- 矩阵,当且仅当 a>0,d>0,det A>0。

引理 3[5-7] 设二阶非负矩阵

$$\mathbf{A}_1 = \begin{pmatrix} a_1 & c \\ b_1 & d \end{pmatrix}, \ \mathbf{A}_2 = \begin{pmatrix} a_2 & c_2 \\ b_2 & d_2 \end{pmatrix}$$

中主对角元素全大于零,并且 $\det A_1 > 0$, $\det A_2 > 0$,则 $\det (A_1 \circ A_2) > 0$ 。

1 主要结果

文献[5]讨论了三对角逆M- 矩阵的判定方法,下面讨论五对角逆M- 矩阵的情形。

定理1 设五阶五对角非负矩阵

1) $a_i > 0, i = 1, 2, \dots, 5$;

2)
$$\det \begin{pmatrix} a_i & b_i \\ c_i & a_{i+1} \end{pmatrix} > 0, i = 1, 2, 3, 4$$
:

3) $d_1b_2 = 0$, $e_1e_2 = 0$, $d_1d_2 = 0$, $e_1e_2 = 0$, $b_2d_2 = 0$, $c_2e_2 = 0$;

4)
$$d_1 = \frac{b b_2}{a_2}$$
, $e_1 = \frac{c_1 c_2}{a_2}$, $d_2 = \frac{b_2 b_3}{a_3}$, $e_2 = \frac{c_2 c_1}{a_3}$, $d_3 = \frac{b_1 b_4}{a_4}$, $e_3 = \frac{c_3 c_4}{a_4}$.

则矩阵 A 是五对角逆 M- 矩阵。

证明 首先对矩阵A作如下分块:

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & A_{13} \\ A_{21} & A_{22} & A_{23} \\ A_{21} & A_{32} & A_{33} \end{pmatrix},$$

容易看出

$$A_{11} = \begin{pmatrix} a & b_1 \\ c_1 & a_2 \end{pmatrix}, A_{12} = \begin{pmatrix} d_1 \\ b_2 \end{pmatrix}, A_{13} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ d_2 & 0 \end{pmatrix},
A_{21} = \begin{pmatrix} e_1 & e_2 \end{pmatrix}, A_{22} = \begin{pmatrix} a_2 \end{pmatrix}, A_{23} = \begin{pmatrix} b_2 & d_2 \end{pmatrix},
A_{34} = \begin{pmatrix} 0 & e_1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, A_{45} = \begin{pmatrix} c_2 \\ e_3 \end{pmatrix}, A_{45} = \begin{pmatrix} a_4 & b_4 \\ c_4 & a_3 \end{pmatrix},$$

设B=
$$\begin{pmatrix} a_1 & b_1 & d_1 \\ c_1 & a_2 & b_2 \\ c_1 & c_1 & a_2 \end{pmatrix}$$
, $C = \begin{pmatrix} a_1 & b_1 & d_2 \\ c_2 & a_1 & b_2 \\ c_3 & c_4 & a_1 \end{pmatrix}$,

由条件1),2)及引理2,有

$$a_i > 0 \ (i = 1, \dots, 5), \begin{pmatrix} a_i & b_i \\ c_i & a_{i*} \end{pmatrix} (i = 1, 2, 3, 4)$$

为逆M- 矩阵,因为

$$d_1 = \frac{b_1 b_2}{a_1}, d_1 = \frac{b_2 b_4}{a_1}, e_1 = \frac{c_1 c_2}{a}, e_2 = \frac{c_2 c_4}{a_2},$$

利用引理 1 得, 主子阵 B, C 为逆 M- 矩阵。又因为

$$db_1 = 0$$
, $d_1d_2 = 0$, $b_2d_3 = 0$, $d_2 = \frac{b_3b_4}{a_2}$

所以得到
$$\begin{pmatrix} d_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$$
 $\begin{pmatrix} b_1 & d_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ d_2 & 0 \end{pmatrix} a_1 \circ$

同理有
$$\begin{pmatrix} a_i \\ e_j \end{pmatrix}$$
 $\begin{pmatrix} e_i - c_j \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 - e_2 \\ 0 - 0 \end{pmatrix} a_i$,

即对矩阵 A 分块后 $A_{11} = \frac{A_{12}A_{23}}{a_1}$ 、 $A_{31} = \frac{A_{32}A_{21}}{a_2}$,由引理 1 可得 A 为逆 M- 矩阵 。

定理 2 设 n(>5) 阶五对角非负矩阵

$$A = \begin{pmatrix} a & b & d_1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ c_1 & a_2 & b_2 & d_2 & 0 & \cdots & \vdots \\ e_1 & c_2 & a_3 & b_3 & d_3 & \cdots & \vdots \\ 0 & c_2 & c_3 & a_4 & b_4 & \cdots & \vdots \\ 0 & 0 & e_3 & e_4 & a_5 & \cdots & d_{n-3} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & b_{n-1} \\ 0 & \cdots & \cdots & \cdots & e_{n-1} & c_n & a_n \end{pmatrix}$$
 满足:

1) $a_i > 0$, $i = 1, 2, \dots, n_a$

2)
$$\det \begin{pmatrix} a_i & b_i \\ c_i & a_{i+1} \end{pmatrix} > 0, i = 1, 2, 3, \dots, n-1;$$

3) $d_i b_{i+1} = 0$, $e_i c_{i+2} = 0$, $d_i d_{i+2} = 0$, $e_i e_{i+2} = 0$, $i = 1, 2, \dots, n-4$, $b_i d_{i+1} = 0$, $c_i e_{i+1} = 0$, $i = 2, 3, \dots, n-3$;

4)
$$d_i = \frac{b_i b_{ii1}}{a_{ii1}}$$
, $e_i = \frac{c_i c_{i1}}{a_{ii1}}$, $i = 1, 2, \dots, n-2$

则矩阵 $_A$ 是五对角逆 $_{M-}$ 矩阵。

证明 用数学归纳法证明, 当时 n=5, 由定理 1 知

结论成立。假设n=k时,A是逆M-矩阵,当n=k+1时,

$$\mathbf{A}_{2} = \begin{pmatrix} a_{z_{1}} & b_{z_{1}} & d_{z_{1}} \\ c_{k} & a_{k} & b_{k} \\ c_{k+} & c_{k} & a_{k+} \end{pmatrix},$$

由归纳假设知 A_1 是逆M- 矩阵。又因为

$$\begin{split} &\det \begin{pmatrix} a_{k+} & b_{k+} \\ c_{k+} & a_{k-} \end{pmatrix} > 0, \ \det \begin{pmatrix} a_{k} & b_{k-} \\ c_{k} & a_{k+} \end{pmatrix} > 0, \\ &\mathcal{A}_{k+} &= \frac{b_k b_{k+}}{a_k}, \ e_{k+} = \frac{c_k c_k}{a_k}, \end{split}$$

由引理 $_1$ 知主子阵 $_{A_2}$ 也是逆 $_{M^-}$ 矩阵,而由如上分块形式,有

$$A_{12} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ d_{k-1} \\ b_{k-1} \end{pmatrix}, A_{13} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ \vdots & \vdots \\ d_{k-2} & 0 \end{pmatrix}, A_{22} = a_{k+1}, A_{23} = \{b_k, d_{k+1}\},$$

因为

$$d_{x,k}b_{x,j} = 0, d_{x,k}d_{x,j} = 0, b_{x,k}d_{x,j} = 0, d_{x,k} = \frac{b_{x-2}b_{x-1}}{a_{x,k}},$$

所以有

$$A_{12}A_{23} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ d_{k-3} \\ b_{k-2} \end{pmatrix} (b_{k-1} - d_{k-1}) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ \vdots & \vdots \\ d_{k-1} & 0 \end{pmatrix} a_{k-1} = A_{13}a_{k-1},$$

即 A_{i} 、 $-\frac{A_{i}A_{n}}{h}$ 、同理有 A_{i} $-\frac{A_{i}A_{i}}{h}$,即对矩阵分块后有

 $A_{1} = \frac{A_{1} A_{1}}{b}$ 、 $A_{11} = \frac{A_{1} A_{11}}{b}$,利用引理1知,矩阵为逆矩阵。 若 n 阶五对角矩阵 A_{1} 、 A_{2} 满足定理 2 中的 4 个条件,则容易检验 Hadamard 积 A_{1} ° A_{2} 是五对角矩阵,而且也满足定理 2 中的 4 个条件。所以,我们有下面的结论。

定理 3 设 $n \ge 5$ 阶五对角非负矩阵 A_1 , A_2 都满足定理 2 中的 4 个条件,则 Hadamard 积 A_1 ° A_2 是五对角逆 M- 矩阵。

参考文献:

- [1] 杨传胜,杨尚骏,逆矩阵在Hadamard积下的封闭性[J].安徽大学学报:自然科学版,2000,24(4):15-19.
- [2] 杨尚骏, 范益政. 三对角逆矩阵[J]. 安徽大学学报: 自然 科学版, 2001, 25(3): 1-6.
- [3] 杨传胜,徐成贤,黄廷祝.三对角逆矩阵[J].高等学校计算数学学报,2002,24(2):179-185.
- [4] 陈景良,陈向晖,特殊矩阵[M].北京:清华大学出版社, 2001
- [5] 王伟贤,王志伟.三对角逆矩阵的判定[J].高等学校计算数学学报,2005,27(3):274-278.
- [6] 杨传胜,徐成贤. 非负不可约矩阵的广义Perron补矩阵[J]. 数学进展,2005,34(3):361-366.
- [7] 余德浩. 微分方程数值解[M]. 北京: 科学出版社, 2003.

(责任编辑:罗立宇)